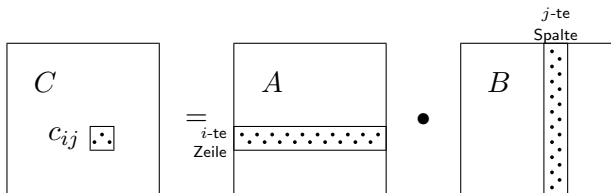


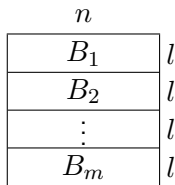
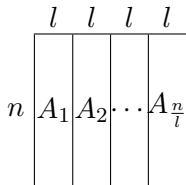
6.3 Der 4-Russen-Algorithmus für boolesche Matrixmultiplikation

Gegeben zwei boolesche $n \times n$ Matrizen A, B ; gesucht $C = A \cdot B$.



Sei $l := \lfloor \log n \rfloor$, o.B.d.A. gelte $l|n$ (l teilt n).

Teile A auf (setze $m := \frac{n}{l}$):



Sei $A = A'_1 \vee A'_2 \vee \dots \vee A'_m$, $B = B'_1 \vee B'_2 \vee \dots \vee B'_m$,
 $C_i := A'_i \cdot B'_i$ für $i = 1, \dots, m$. Dann gilt

$$C = \bigvee_{i=1}^m C_i, \text{ da}$$

$$C = AB = \left(\bigvee_{i=1}^m A'_i \right) \left(\bigvee_{i=1}^m B'_i \right) = \bigvee_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq m}} A'_i B'_j = \bigvee_{i=1}^m A_i B_i,$$

da $A'_i B'_j = 0$ für $i \neq j$ (A'_i und B'_j sind ja $n \times n$ Matrizen mit 0 außerhalb des jeweiligen Streifens).

Gegeben die C_i 's, benötigen wir Zeit $\mathcal{O}(mn^2)$.

Betrachte eine Zeile von C_i :

$$\begin{array}{|c|} \hline C_i \\ \hline k\text{-te} \\ \text{Zeile} \\ \hline c_k^{(i)} \\ \hline \end{array} = k \begin{array}{|c|} \hline A_i \\ \hline 010110 \\ \hline \end{array} \cdot \begin{array}{|c|} \hline B_i \\ \hline 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ \hline b_j^{(i)} \\ \hline n \\ \end{array}$$

$$c_k^{(i)} = \bigvee_{j=1}^l a_k^{(i)} \cdot b_j^{(i)}$$

Der Algorithmus berechnet einfach zunächst alle booleschen Linearkombinationen der Zeilen von B_i (Prozedur bcomb) und damit $c_k^{(i)}$ für alle überhaupt möglichen $a_k^{(i)}$.

Betrachte A , B und C als Matrizen von Zeilenvektoren:

$$A = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix}$$

```

proc bcomb(int i) =
  comb[0] := [0, ..., 0]
  for j := 1 to 2[log n] - 1 do
    p := [log j]    co p Index der vordersten 1 von j oc
    comb[j] := comb[j - 2p] ∨ b(i-1)[log n]+1+p
  od

```

Zeitbedarf:

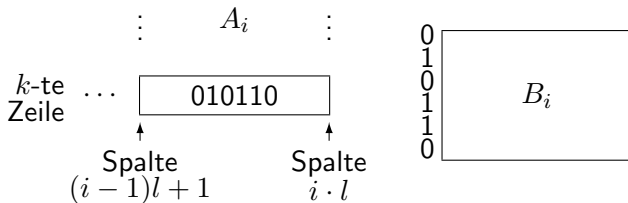
- (a) sequentiell: $\mathcal{O}(n^2)$
- (b) Vektoroperationen der Breite n : $\mathcal{O}(n)$

```

algorithm four-russians(array  $a, b, c$ ) =
  co  $a, b, c$  als Vektoren von  $n$  Zeilenvektoren organisiert oc
  const  $l = \lfloor \log n \rfloor$  co wir nehmen an  $l | n$  oc
  array  $\text{comb}[0..2^{l-1}]$  of boolean-vector; int  $nc$ 
  for  $i := 1$  to  $n$  do  $c[i] := [0, \dots, 0]$  od
  for  $i := 1$  to  $\frac{n}{l}$  do   co berechne die  $C_i$ 's oc
    bcomb( $i$ )
    for  $j := 1$  to  $n$  do
      co Bitmuster in Binärzahl wandeln oc
       $nc := 0$ 
      for  $k := i \cdot l$  downto  $(i - 1) \cdot l + 1$  do
         $nc := nc + nc +$  if  $a[j, k]$  then 1 else 0 fi
      od
       $c[j] := c[j] \vee \text{comb}[nc]$ 
    od
  od

```

Beispiel 116



Zeitbedarf:

(a) sequentiell:

$$\mathcal{O}\left(\frac{n}{l} \cdot (n^2 + n(l + n))\right) = \mathcal{O}\left(\frac{n^3}{l}\right) = \boxed{\mathcal{O}\left(\frac{n^3}{\log n}\right)}$$

(b) Vektorrechner der Breite n (Interpretation eines Bitintervalls als Zahl in $\mathcal{O}(1)$ Zeit):

$$\mathcal{O}\left(\frac{n}{l} \cdot (n + n(1 + 1))\right) = \boxed{\mathcal{O}\left(\frac{n^2}{\log n}\right) \text{ (Vektoroperationen)}}$$

Satz 117

Der 4-Russen-Algorithmus berechnet das Produkt zweier boolescher Matrizen sequentiell in Zeit $\mathcal{O}\left(\frac{n^3}{\log n}\right)$ bzw. mit $\mathcal{O}\left(\frac{n^2}{\log n}\right)$ Bitvektoroperationen der Breite n .

Beweis:

s.o.





V.L. Arlazarov, E.A. Dinic, M.A. Kronrod, I.A. Faradzev:
*On economical construction of the transitive closure of an
oriented graph*
Soviet Math. Dokl. **11**, pp. 1209–1210 (1970)

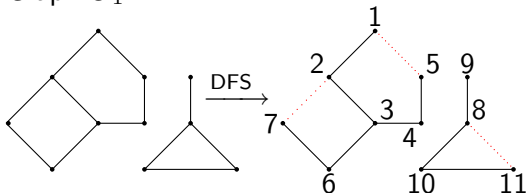
6.4 Transitive Hülle und DFS

Wir erinnern uns an den DFS-Algorithmus:

```
for all nodes  $v$  do unmark  $v$  od  
 $count := 0$   
while  $\exists$  unvisited  $v$  do  
   $r :=$  pick (random) unvisited node  
  push  $r$  onto stack  
  while stack  $\neq \emptyset$  do  
     $v :=$  pop top element  
    if  $v$  unvisited then  
      mark  $v$  visited  
      push all neighbours of  $v$  onto stack  
       $num[v] := ++count$   
    fi  
  od  
od
```

Beispiel 118

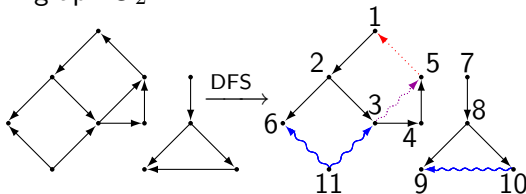
Graph G_1 :



Bezeichnungen:

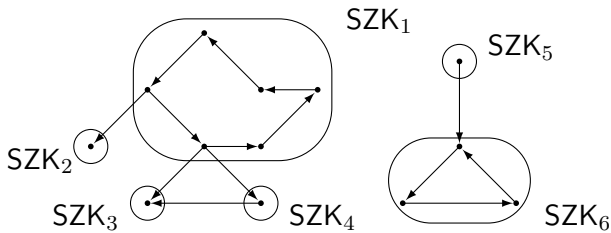
- > Baumkante
- - -> Rückwärtskante
- ~> Querkante
- · · · ·> Vorwärtskante

Digraph G_2 :

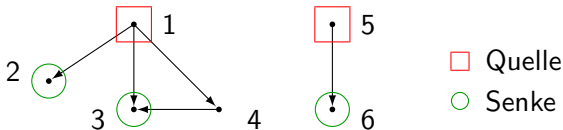


Bem.: Alle Baumkanten zusammen: DFS-Wald (Spannwald).

Beispiel 119 (Starke Zusammenhangskomponenten (in Digraphen))



Schrumpfen \Downarrow der SZK's
DAG (**D**irected **A**cyclic **G**raph)



DFS in ungerichteten Graphen mit c

Zusammenhangskomponenten, n Knoten, m Kanten:

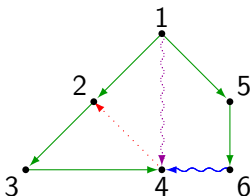
$n - c$ Baumkanten, $m - n + c$ Rückwärtskanten, Zeitaufwand

$\mathcal{O}(n + m)$

$$\mathbf{A}^* \begin{array}{c} \text{ZK}_1 \\ \text{ZK}_2 \end{array} \left(\begin{array}{cc|cc} & & \text{ZK}_1 & \text{ZK}_2 \\ \hline \text{ZK}_1 & \begin{array}{|cccc|} \hline 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & & 1 & \\ 1 & & & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ \hline \end{array} & & 0 \\ \text{ZK}_2 & & & \begin{array}{|c|} \hline \square \\ \hline \end{array} \\ & 0 & & \begin{array}{|c|} \hline \square \\ \hline \end{array} \end{array} \right)$$

A^* aus DFS mit Aufwand $\Theta(n^2)$

DFS in gerichteten Graphen (Digraphen) mit n Knoten, m Kanten:
Baum-, Vorwärts-, Rückwärts- und Querkanten:



Bezeichnungen:

-  Baumkanten
-  Rückwärtskanten
-  Querkanten
-  Vorwärtskanten

Zeitaufwand: $\mathcal{O}(n + m)$

u ist von v aus auf einem gerichteten Pfad erreichbar gdw u Knoten in dem DFS-Baum (DFS-visit(v)) mit Wurzel v ist.

Also: Transitive Hülle in Zeit $\mathcal{O}(n \cdot (m + n))$. Sehr gut für **dünne** Graphen.

7. Ein besserer Algorithmus für das apsd-Problem in ungewichteten Digraphen

Sei $G = (V, E)$ ein Digraph mit der Knotenmenge $\{0, \dots, n-1\}$, dessen Kanten alle die Länge 1 haben.

Sei $D = (d_{ij})_{0 \leq i, j < n}$ die zugehörige Matrix, mit Einträgen $d_{ij} \in \{0, 1, \infty\}$.

Entsprechend sei D^* die Distanzmatrix, so dass

$$d_{ij}^* = \text{Länge eines kürzesten Wegs zwischen } i \text{ und } j$$

Setze weiterhin

$$D^{(l)} = (d_{ij}^{(l)})_{0 \leq i, j < n} \text{ mit } d_{ij}^{(l)} = \begin{cases} d_{ij}^* & \text{falls } d_{ij}^* \leq l \\ \infty & \text{sonst} \end{cases}$$

Algorithmus a1

co Sei $A = (a_{ij})_{0 \leq i, j < n}$ mit $a_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{falls } d_{ij} \leq 1 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$ **oc**

$B := I$ **co** boolesche Einheitsmatrix **oc**

for $l := 2$ **to** $r + 1$ **do**

$B := A \cdot B$

for $0 \leq i, j < n$ **do**

if $b_{ij} = 1$ **then** $d_{ij}^{(l)} := l$ **else** $d_{ij}^{(l)} := \infty$ **fi**

if $d_{ij}^{(l-1)} \leq l$ **then** $d_{ij}^{(l)} := d_{ij}^{(l-1)}$ **fi**

od

od

Dieser Algorithmus berechnet $D^{(1)} = D, D^{(2)}, D^{(3)}, \dots, D^{(r)}$.

Sei ω eine Zahl ≥ 2 , so dass die Matrixmultiplikation in Zeit $\mathcal{O}(n^\omega)$ durchgeführt werden kann (Winograd/Coppersmith: $\omega \leq 2,376$).

Zeitaufwand für Algorithmus a1: $\boxed{\mathcal{O}(rn^\omega)}$

Algorithmus apsd =

Berechne, mit Algorithmus a1, $D^{(l)}$ für $l = 1, \dots, r$; $l := r$

for $s := 1$ **to** $\left\lceil \log_{\frac{3}{2}} \frac{n}{r} \right\rceil$ **do**

for $i := 0$ **to** $n - 1$ **do**

 finde in Zeile i von $D^{(l)}$ das d , $\left\lceil \frac{l}{2} \right\rceil \leq d \leq l$, das in dieser Zeile am wenigsten oft vorkommt

$S_i :=$ Menge der zugehörigen Spaltenindizes

od

$l_1 := \left\lceil \frac{3}{2} l \right\rceil$

for $0 \leq i, j < n$ **do**

$m_{ij} :=$ **if** $S_i \neq \emptyset$ **then** $\min_{k \in S_i} \{d_{ik}^{(l)} + d_{kj}^{(l)}\}$ **else** ∞ **fi**

if $d_{ij}^{(l)} \leq l$ **then** $d_{ij}^{(l_1)} := d_{ij}^{(l)}$

elif $m_{ij} \leq l_1$ **then** $d_{ij}^{(l_1)} = m_{ij}$ **else** $d_{ij}^{(l_1)} := \infty$ **fi**

od

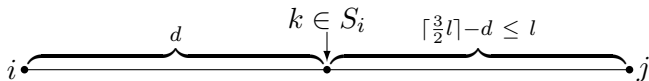
$l := l_1$

od

apspd berechnet

zunächst $D^{(1)}, \dots, D^{(r)}$, dann $D^{(l)}$ für

$$l = r, \left\lceil \frac{3}{2}r \right\rceil, \left\lceil \frac{3}{2} \left\lceil \frac{3}{2}r \right\rceil \right\rceil, \dots, \underbrace{n'}_{\geq n}$$



Da für $d \frac{l}{2}$ Werte zur Auswahl stehen, gilt:

$$|S_i| \leq \frac{2n}{l}$$

Damit ist die Laufzeit

$$\mathcal{O} \left(rn^\omega + \sum_{s=1}^{\left\lceil \log_{\frac{3}{2}} \frac{n}{r} \right\rceil} \frac{n^3}{\left(\frac{3}{2}\right)^s \cdot r} \right) = \mathcal{O} \left(rn^\omega + \frac{n^3}{r} \right)$$

Setze r so, dass die beiden Summanden gleich sind, also $r = n^{\frac{3-\omega}{2}}$.
Damit ergibt sich für apsd die Laufzeit $\mathcal{O} \left(n^{\frac{3+\omega}{2}} \right)$.

Satz 120

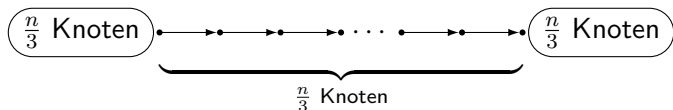
Das all-pairs-shortest-distance-Problem für Digraphen mit Kantenlänge = 1 lässt sich in Zeit $\mathcal{O}(n^{\frac{3+\omega}{2}})$ lösen (ω Exponent für Matrixmultiplikation).

Beweis:

✓

□

Bemerkung: Beim apsp kann die Größe der Ausgabe $\Omega(n^3)$ sein:



Verwende stattdessen die **kürzeste-Pfade-Nachfolger-Matrix** $N \in [0, \dots, n-1]^{n \times n}$, wo n_{ij} die Nummer des **zweiten** Knoten auf „dem“ kürzesten Pfad von Knoten i zu Knoten j ist. Eine solche Matrixdarstellung für die kürzesten Pfade zwischen allen Knotenpaaren kann in Zeit $\mathcal{O}(n^{\frac{3+\omega}{2}} \cdot \log^c n)$ (für ein geeignetes $c > 0$) bestimmt werden.

Satz 121

Für Digraphen mit Kantenlängen $\in \{1, 2, \dots, M\}$, $M \in \mathbb{N}$, kann APSD in Zeit $\mathcal{O}((Mn)^{\frac{3+\omega}{2}})$ gelöst werden.

Beweis:

Idee: Ersetze $u \xrightarrow{M' \leq M} v$ durch:

$$u = u_0 \rightarrow u_1 \rightarrow u_2 \cdots \rightarrow u_{M'} = v$$
